

Kullanma kılavuzunu saklayınız!

Motor montajından sonra kılavuzu uzman elektrikçi için kabloya sabitleyin.

Cihaz fonksiyonları:

- Panjur profilin(Stor) koruması (Dönme anının kapanması)
- Motor montaj kablo suyla veya telsiz vericisi ile çalıştırılması

Teslimat durumu (Çalıştırma modu)

- Nihai pozisyonların ayarlanması



UYARI!



Önemli güvenlik uyarıları!

Aşağıdaki talimatlara uyunuz.

Elektrik çarpmasından dolayı yaralanma tehlikesi. 230 V şebeke bağlantıları, yetkili bir uzman elektrikçi tarafından yapılmalıdır.

Tesis aşınma ve hasarlar açısından düzenli olarak kontrol edin.

Yerel enerji tedarik kuruluşlarının (Elektrik İdareleri gibi) ve VDE 0100'e göre ıslak ve nemli zeminlere yönelik talimatnamelerine elektrik bağlantısı yapılırken uyulmalıdır.

Sadece üzerinde değişiklik yapılmamış orijinal elero-parçaları kullanın.

Tesis çalıştırırken kişiler uzak tutun.

Tesis üzerinde çalışırken (bakım, pencerelerin temizlenmesi), her zaman sistemin besleme şebekesiyle olan bağlantısını kesin.

Talimatnameye uygun kullanım

- Telsizle kumanda edilen tesislerin, yüksek arızalanma riski bulunan alanlarda işletilmemesine lütfen dikkat ediniz. (Örn; hastaneler, havalimanları ...).
- Uzaktan kumanda, yalnızca el/duvar vericisinde veya alıcısında bir fonksiyon arızasının insanlar, hayvanlar veya nesneler üzerinde tehlike oluşturmadığı veya söz konusu risklerin diğer emniyet tertibatları ile güvence altına alınmış olması durumunda cihaz ve tesisler için kullanılabilir.
- Cihazın kullanıcısı için (örn.kurallara uygun bir şekilde aynı frekans alanında işletilen telsiz cihazlar da dahil) diğer telsiz mesaj tertibatları ve nihai tertibatlardan kaynaklanan arızalar için hiç bir şekilde garanti verilemez.
- Telsiz alıcılar yalnızca üretici tarafından onaylanan cihaz ve tesislere bağlanmalıdır.

Radyo dalgaların optimal kullanımı

- Anteni bükmeyin.
- Anteni kısaltmayın veya uzatmayın.
- Kötü sinyal alımında antenin konumu değiştirin.
- Antenin etrafında mümkün olduğunca açık mekanında döşeyin.
- İki telsiz motor arasındaki mesafe en azından 15 cm olmalıdır.

Montajdan önce dikkat edilecekleri:

- Motor yalnızca monte edilmiş halinde çalışmaya hazırdır.
- Yalnızca gerilimsiz durumda elektrik bağlantısını yapın.
- Panjur profili sarma borusuna sabitlenmelidir.
- Sarma borusu ile motor borusuyla arasında yeterli mesafe olmalıdır.
- Aksiyonel bir boşluk olmasına dikkat edin (1-2 mm)

Profil borularına montaj

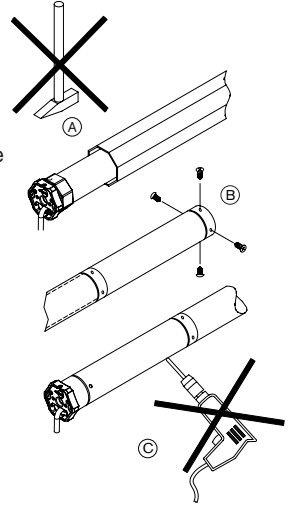
- ① Motora uygun adaptör ve nihai sivic bileziğiyle profil borusunun içine itiniz.

Motor kablosu tesise değinmemesine dikkat ederek döşeyiniz ve bükmeyiniz.

- ② Boru başlığı örneğin, vidalayarak veya perçinleyerek kaymaya karşı emniyete alınız.

Motor aksiyal olarak emniyete alın!

- ③ Panjur profili sabitleyiniz!



Uyarı!



Elektrik çarpması nedeniyle yaralanma tehlikesi.

Motor çevresinde delik delmeyin!

Montaj



Uyarı!

Aşağıdaki montaj talimatlarını uyunuz!

- Motor kişiler için hiç bir tehlike oluşturmayacak şekilde sabitlenmelidir.
- Motor monte etmeden, çalışmaya için gerekli olmayan ve kullanılmayan tüm kablolar ve tertibatlar sökülülmelidir.
- Montajda, çalıştırma sırasında ve tesis üzerinde çalışmalar yapılırken, elektrik şebekesinden çok kutuplu bir ayırma olanağı mevcut olmalıdır (Hirschmann fişi ve Hirschmann adapteri veya iki kutuplu en az 3 mm açılma genişliğinde teması olan bir şalter veya çok kutuplu ana şalteri).
- Ön ayarlı-KAPAT (Totmann) bir yaylı buton ile Motor kumanda edilirse, onu 1,50 m yüksekliğe monte etmeli ve hareketli parçalardan ayrı olmalıdır.
- Çalışma sırasında tesisin hareketleri görme alanınız içinde olmalı.
- Motorun harekete geciren üniteleri 2,5 m yüksekliğinin altında olduğunda, korunmaya alınmalı.
- Motorların, azami dönme anların ölçüleri ve çalışma süreleri çalıştıracak tesisleri uymalıdır.
- Lütfen tip etiketlerinde üzerindeki teknik verilere dikkat ediniz.
- Dikkat ediniz, M tipi tüp motora en küçük boru, iç çapı 46 mm kullanılabilir.
- Motorlar, üzerine yağmur yağmayacak şekilde monte edilmeli.
- Motorları patlama tehlikesi bulunan ortamlarda veya mobil tertibatlarla (örn; motorlu taşıtlar) kullanmayınız.
- Çocukları (telsizli) kumandalardan uzak tutun.

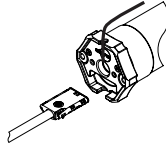
Bağlantı/Montaj/Çalıştırma

Motor dan soketli kablunun çıkartılması

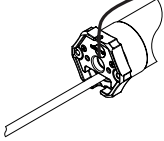


Elektrik çarpması nedeniyle yaralanma tehlikesi.

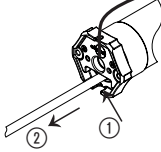
Soketli kablosu motordan çıkarılmış durumda ise, motor dan gelen elektrik hattı gerilimsiz olmalıdır.



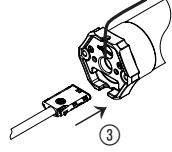
Teslimat durumu



Soketin çıkartılması



Soketin takılması



Soketli kablunun çıkartılması

Motor hattını gerilimsiz duruma getirin.

1. Soketinin kilidini bir tornavidayla kabloya doğru bastırın.
2. Soketi çekin.

Soketinin takılması

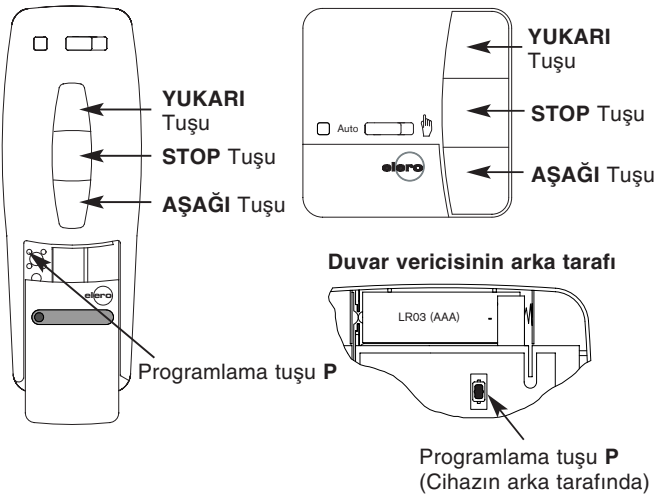
3. Kilit yerine oturana kadar soketi gerilimsiz olarak içeri bastırınız.

Montaj şekilleri

Çeşitli montaj şekilleri mümkündür:

Montaj şekli	Secenekler
1. Üst ve alt serbest ayarlanabilir nihai pozisyonları	Asma yayı, bantlar, kemer
2. Sabit üst dayanak serbest ayarlanabilir alt nihai pozisyonu	Asma yayı, bantlar, kemer, dayama tapası, köşebent çitası
3. Sabit üst ve alt dayanak	Yukarı itme emniyeti (kilitler) dayama tapası, köşebent çitası
4. Serbest ayarlanabilir üst nihai pozisyon sabit alt dayanak	Yukarı itme emniyeti (kilitler)

ProLine EI/duvar verici tuşların açıklaması



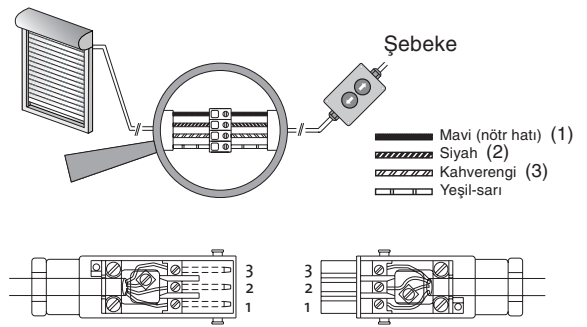
Çalıştırma

Dikkat: Motor, teslimatta çalıştırma modundadır.

Montaj kablusunun bağlanması

(sadece çalıştırılması ve ayarlamalar için)

1.



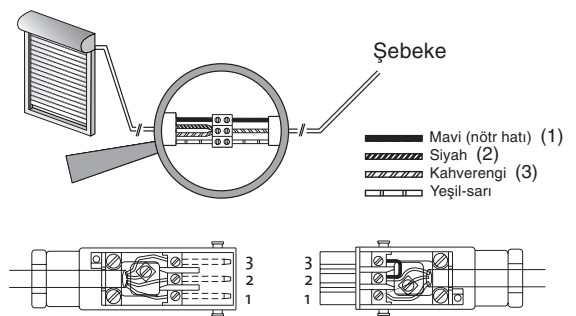
2. Şebeke elektriğini açın.

Şimdi montaj kablusunu kullanarak nihai pozisyonları ayarlayabilirsiniz.

Lütfen dikkat edin: Kısa bir durdurma ile kesintiye uğrayan her hareket, motor ayarlama moduna getirir.

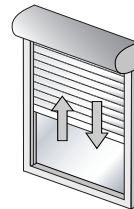
Telsiz bağlantısı (verici ile çalıştırma)

1.



2. Şebeke elektriğini açın.

Sadece ilk çalıştırma sırasında



3. Motor kısa bir süre için yukarı ve aşağı hareket edecektir.

Motor telsiz modunda çalışmaktadır.

Şimdi vericileri programlayabilirsiniz.

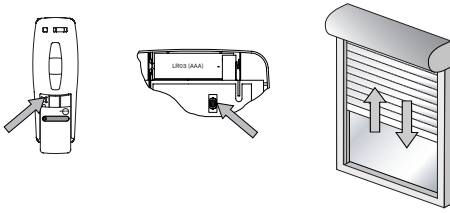
Vericinin Programlanması/ Diğer Vericilerin Programlanması

Vericinin programlanması

Ön koşul: Motor telsiz modundadır.
Nihai pozisyonlar ayarlanmış olmalı.
Nihai pozisyonları ayarlanmamışsa, Panjur profili sarma borusundan sökün.

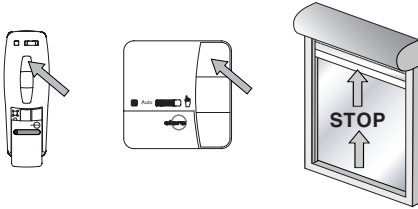
1. Şebeke elektriğini kapatın/açın.

Kısa bir elektrik kesintisinden sonra motor 5 dakika boyunca programlamaya hazır durumda.

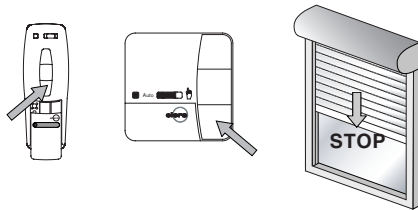


2. Vericinizdeki programlama tuşuna **P** basın.

Motor 2 dakika boyunca yukarı ve aşağı doğru hareket eder



3. Yukarı doğru hareket etmeye başlarken **hemen YUKARI** tuşuna basın.



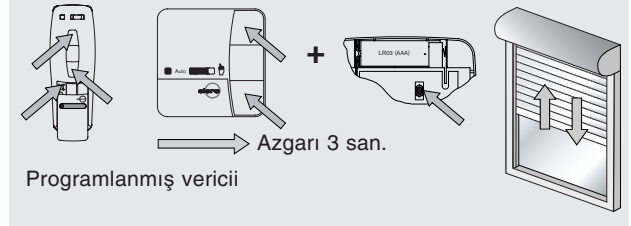
4. Aşağı hareket etmeye başlarken **hemen AŞAĞI** tuşuna basın. Motor durur. Verici programlanmıştır.

Diğer vericilerin programlanması

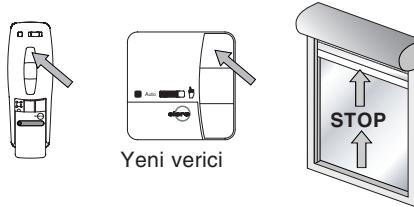
En fazla 16 verici programlanabilir.

Diğer vericileri programlamak için yeni verici 1 den
veya

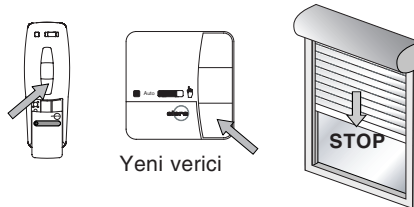
1. Şebeke elektriğini kapatın/açın



2. Aynı anda **Aşağı** ve Yukarı tuşlara ve Program **P** tuşuna en az 3 san. boyunca programlanmış vericiye basın. Motor 2 dak. boyunca yukarı ve aşağı doğru hareket edecek.



3. Yukarı hareket başlarken **hemen YUKARI** tuşuna basın.



4. Aşağı hareket başlarken **hemen AŞAĞI** tuşuna basın. Motor durur. Verici programlanmıştır.

Telsiz program modunun durdurulması

→ Verici kullanma kılavuzu bkz.

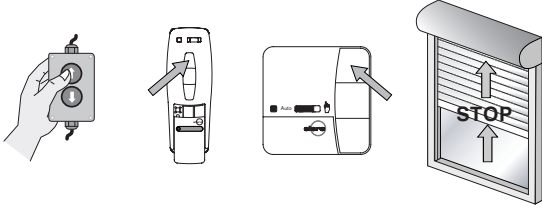
Dikkat: Tesis(Stor) koruması, ancak tamamlanmış ve kesintiye uğramamış yukarı ve aşağı hareketlerinden sonra devreye girmektedir.

Nihai Pozisyon Ayarı

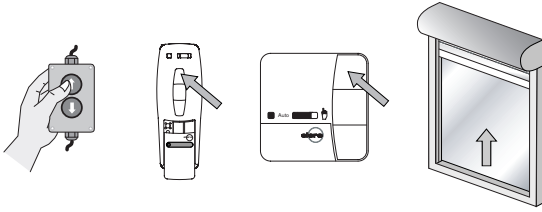
Montaj şekil 1: üst ve alt serbest ayarlanabilir nihai pozisyonları

Montaj türü 1: üst/alt serbest ayarlanabilir nihai pozisyonları

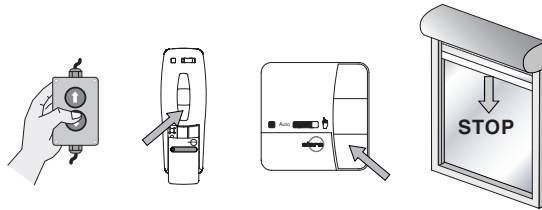
Dikkat: Bağlantının doğru olmasına dikkat edin.
(Montaj kablosu veya verici cihazı)



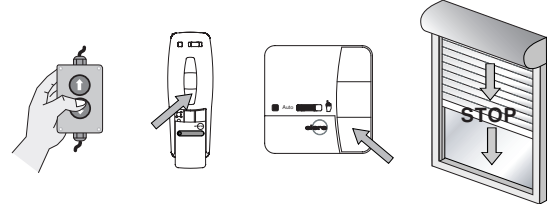
1. Panjuru alttan başlatarak üste yaklaşık 5 cm kala hareket ettirin.
Motor kısa bir duraklaması ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



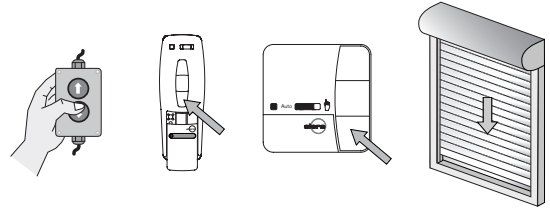
2. **YUKARI** tuşuna tekrar basın.
Arzu edilen üst pozisyonuna kadar hareket ettirin.
Düzeltilmeler tuşlar kullanılarak yapılabilir.



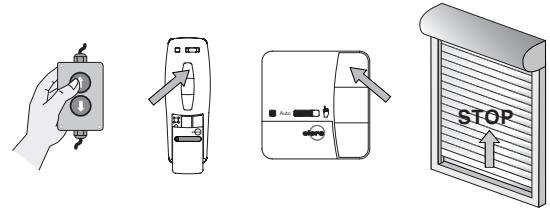
3. Motor otomatik olarak durana kadar **AŞAĞI** tuşuna basın.
Üst nihai pozisyonu ayarlanmıştır.



4. Tekrar **AŞAĞI** tuşuna basın.
İstenen alt nihai pozisyona tam gelmeden panjuru hareket ettiriniz.
Motor kısa bir duraklaması ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



5. İstediğiniz alt nihai pozisyonuna hareket ettirin.
Düzeltilmeler tuşlar kullanılarak yapılabilir.



6. Motor otomatik olarak durana kadar **YUKARI** tuşuna basın.
Alt nihai pozisyonu ayarlanmıştır.

Nihai pozisyon ayarı tamamlanmıştır.

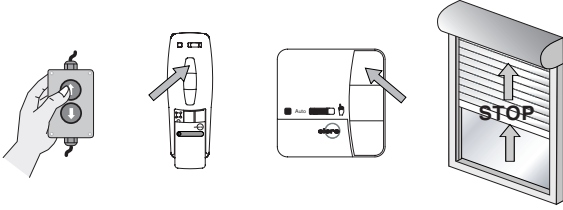
Nihai Pozisyon Ayarı

Montaj şekil 2: Sabit üst dayanak; serbest ayarlanabilir alt nihai pozisyonu

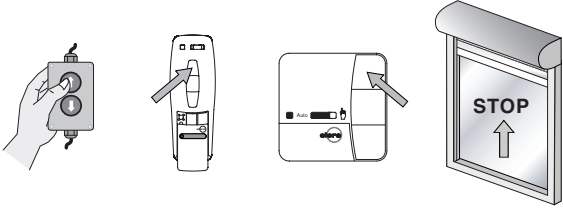


Montaj türü 2: Sabit üst dayanak; serbest ayarlanabilir alt nihai pozisyonu

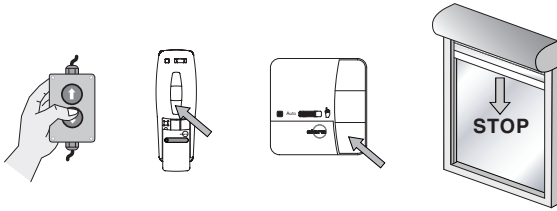
Dikkat: Bağlantının doğru olmasına dikkat edin.
(Montaj kablosu veya verici cihazı)



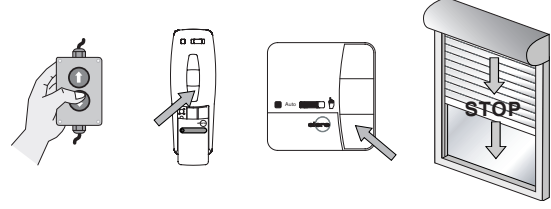
1. Panjuru alttan başlatarak üst dayanağına yaklaşık 5 cm kala hareket ettirin.
Motor kısa bir duraklaması ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



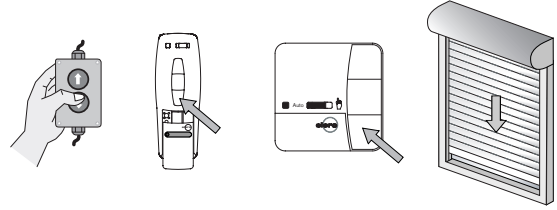
2. **YUKARI** tuşuna tekrar basın.
Üst dayanağına kadar hareket ettirin.
Dayanağına ulaştığında motor otomatik olarak durur.



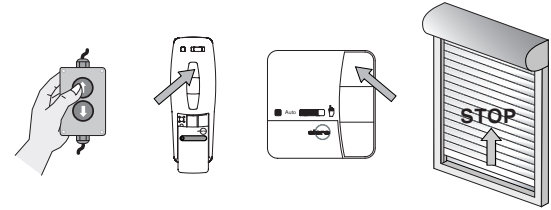
3. Motor otomatik olarak durana kadar **AŞAĞI** tuşuna basın.
Üst nihai pozisyonu ayarlanmıştır.



4. Tekrar **AŞAĞI** tuşuna basın.
İstenen alt nihai pozisyona tam gelmeden panjuru hareket ettiriniz.
Motor kısa bir duraklaması ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



5. İsteddiğiniz alt nihai pozisyonuna hareket ettirin.
Düzeltilmeler tuşlar kullanılarak yapılabilir.



6. Motor otomatik olarak durana kadar **YUKARI** tuşuna basın.
Alt nihai pozisyonu ayarlanmıştır.

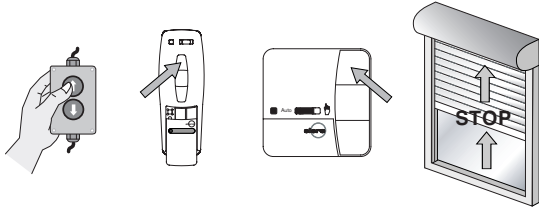
Nihai pozisyon ayarı tamamlanmıştır.

Nihai Pozisyon Ayarı

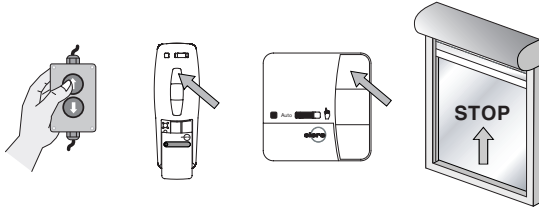
Montaj şekil 3: Sabit üst ve alt dayanak

Montaj türü 2: Sabit üst ve alt dayanak

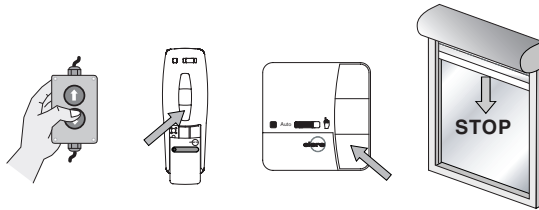
Dikkat: Bağlantının doğru olmasına dikkat edin.
(Montaj kablosu veya verici cihazı)



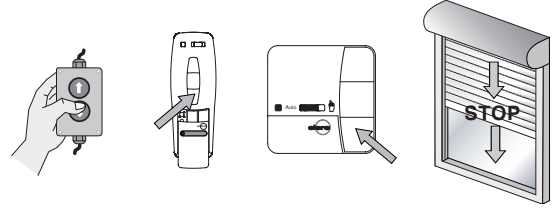
1. Panjuru alttan başlatarak üst dayanağına yaklaşık 5 cm kala hareket ettirin.
Motor kısa bir duraklaması ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



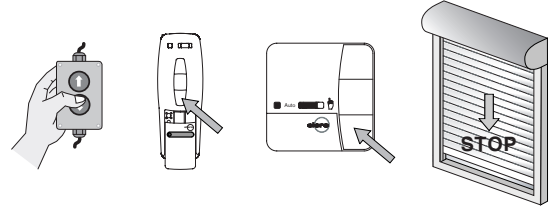
2. **YUKARI** tuşuna tekrar basın.
Üst dayanağına doğru hareket ettirin.
Dayanağına ulaştığında motor otomatik olarak durur.



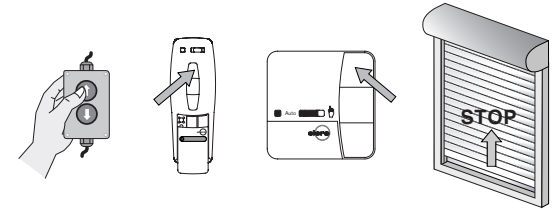
3. Motor otomatik olarak durana kadar **AŞAĞI** tuşuna basın.
Üst nihai pozisyonu ayarlanmıştır.



4. **AŞAĞI** tuşuna tekrar basınız.
İstenen alt dayanağına gelene kadar panjuru hareket ettirin.
Motor kısa bir duraklama ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



5. Alt dayanağına doğru hareket ettirin.
Dayanağına ulaştığında motor otomatik olarak durur.



6. Motor otomatik olarak durana kadar **YUKARI** tuşuna basın.
Alt nihai pozisyonu ayarlanmıştır.

Nihai pozisyon ayarı tamamlanmıştır.

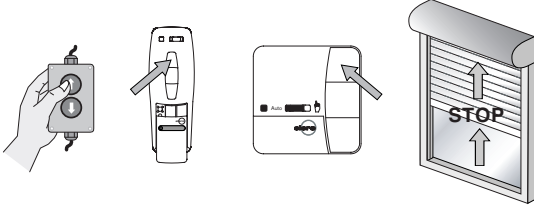
Nihai Pozisyon Ayarı

Montaj şekil 4: Serbest ayarlanabilir üst nihai pozisyonu /sabit alt dayanak

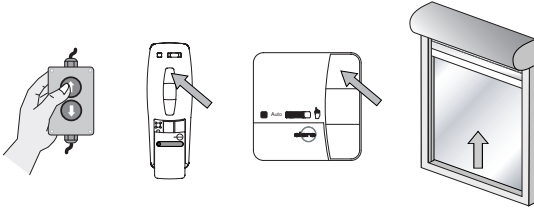


Montaj türü 4: Serbest ayarlanabilir üst nihai pozisyonu/sabit alt dayanak

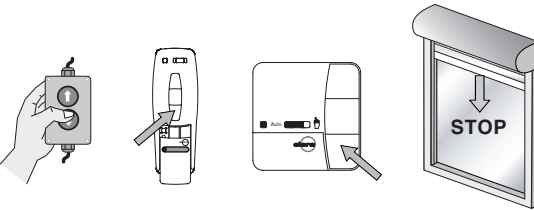
Dikkat: Bağlantının doğru olmasına dikkat edin.
(Montaj kablosu veya verici cihazı)



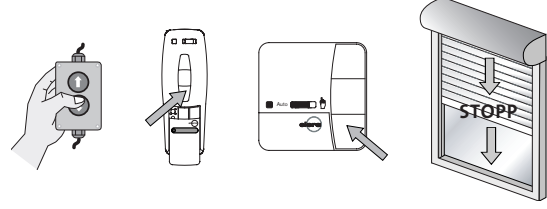
1. Panjuru alttan başlatarak üst dayanağına yaklaşık 5 cm kala hareket ettirin.
Motor kısa bir duraklaması ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



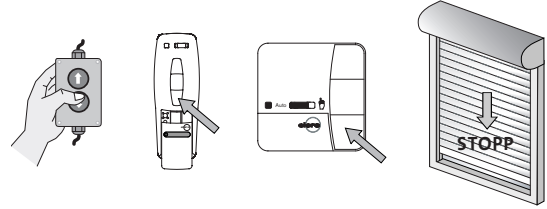
2. **YUKARI** tuşuna tekrar basın.
İstediğiniz üst nihai pozisyonuna hareket ettirin.
Düzeltilmeler tuşlar kullanılarak yapılabilir.



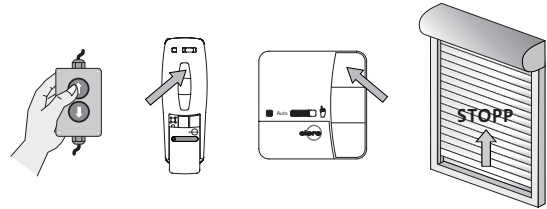
3. Motor otomatik olarak durana kadar **AŞAĞI** tuşuna basın.
Üst nihai pozisyonu ayarlanmıştır.



4. **AŞAĞI** tuşuna tekrar basın.
İstenen alt dayanağına gelene kadar panjuru hareket ettirin.
Motor kısa bir duraklama ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



5. Alt dayanağına doğru hareket ettirin.
Dayanağa ulaştığında motor otomatik olarak durur.



6. Motor otomatik olarak durana kadar **YUKARI** tuşuna basın.
Alt nihai pozisyonu ayarlanmıştır.

Nihai pozisyon ayarı tamamlanmıştır.

Ara pozisyona hizasına gitmek

→ Verici kullanma kılavuzuna bkz.

Havalandırma pozisyon hizasına gitmek

→ Verici kullanma kılavuzuna bkz.

Ara pozisyonun silinmesi

→ Verici kullanma kılavuzuna bkz.

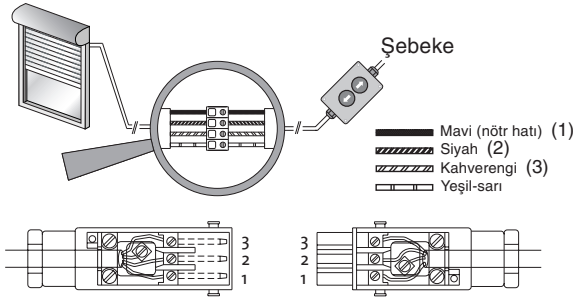
Havalandırma pozisyonunun silinmesi

→ Verici kullanma kılavuzuna bkz.

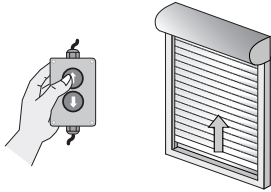
Nihai pozisyonların Değiştirilmesi/Silinmesi

Hata arama için uyarılar

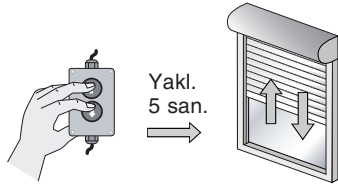
Nihai pozisyonların montaj kablosuyla değiştirilmesi/silinmesi



1. Şebeke elektriğini açın.



2. Panjuru en az 1 saniye boyunca orta pozisyona kadar hareket ettirin.
Motor programı silmek üzere hazırdır.

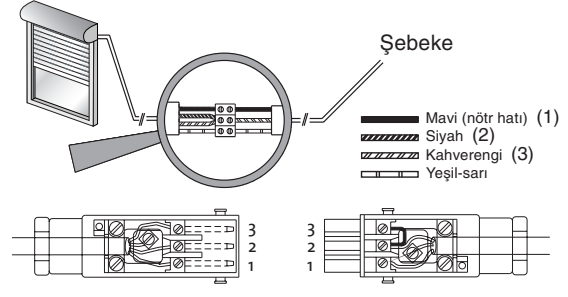


3. Montaj kablosundaki her iki tuşa **aynı anda** basın.
Motor yaklaşık 5 saniye sonra kısa bir süre için yukarı ve aşağı hareket edecek.

Bu işlemle nihai pozisyonların silinmesi tamamlanmıştır.

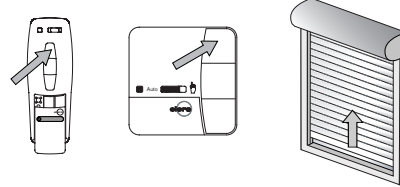
Şimdi nihai pozisyonları yeniden ayarlayabilirsiniz.

Nihai pozisyonları telsiz vericisiyle değiştirilmesi/silinmesi

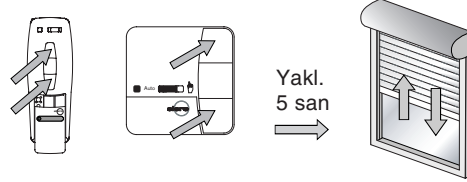


1. Şebeke elektriğini kapatın/açın

Kısa bir elektrik kesintisinden sonra, motor programı 5 dak. boyunca silmek üzere hazırdır.



2. Panjuru orta konuma hareket ettirin.



3. Montaj kablosundaki her iki tuşa **aynı anda** basın.

Motor yaklaşık 5 saniye sonra kısa bir süre için yukarı ve aşağı hareket edecek.

Bu işlemle nihai pozisyonların silinmesi tamamlanmıştır.

Şimdi nihai pozisyonları yeniden ayarlayabilirsiniz.

Münferit vericilerin silinmesi

→ Kumanda kullanma kılavuzuna bkz.

Tüm vericilerin silinmesi

→ Kumanda kullanma kılavuzuna bkz.

Sorun Giderme

Arıza	Nedenler	Çözüm Yolları
• Telsiz programlama modu başlamıyor	• Bağlantı hatası • Motor şebeke gerilimine bağlı değil • Zaman dilimi doldu (5 dak.) • Termik devreye girdi • Telsiz vericisinde pil yok	• Bağlantıyı kontrol edin • Şebeke gerilimini kontrol edin • Şebeke gerilimini kısa süreliğine kapatın • Motorun soğumasını bekleyin • Telsiz vericiyi kontrol edin (LED yanmalıdır)
• Telsiz verici programlanılmıyor	• YUKARI/AŞAĞI tuşuna çok geç basıldı • Zaman dilimine (1 san.) dikkat edin • Verici daha önceden programlanmıştır	• Telsizle vericisini yeniden programlayın
• Motor sadece bir yönde hareket ediyor	• Bağlantı hatası	• STOP tuşuna basın • Bağlantıyı kontrol edin
• Telsiz vericinin çift tuşlamada motor tepki vermiyor	• Zaman dilimi (5 dak.)şebeke gerilimin devreye girdikten sonra dolmuş • Motor şebeke cereyana bağlı değil • Verici programlanmamış	• Gerilim beslemesini kısa süreliğine kesin • Şebeke bağlantısını kontrol edin • Vericini programlayın
• Motor tepki vermiyor	• Termik devreye girdi	• Motorun soğumasını bekleyin
• Hareket sırasında motor duruyor	• Nihai pozisyonlar programlanmamış	• Nihai pozisyonları programlayın
• Motora hiç bir nihai pozisyonu programlanmıyor	• Rasgele hareket • Nihai pozisyonu dayanağa kadar olan hareket mesafesi çok kısa	• Nihai pozisyonları silin yeniden programlayın • Motor kısa STOP konumuna kadar hareket etmelidir