

Kullanma kılavuzunu saklayın!

Motor montajından sonra kılavuzu uzman elektrikçi için kabloya sabitleyin.

Cihaz fonksiyonları:

- Tesisin koruması (Dönme anının kapanması)
- Motor montaj kablusuyla çalıştırılması

Teslimat durumu (Çalıştırma modu)

- Nihai pozisyonların ayarlanması



UYARI!



Önemli güvenlik uyarıları!

Aşağıdaki talimatlara uyunuz.

Elektrik çarpmasından dolayı yaralanma tehlikesi. 230 V şebeke bağlantıları, yetkili bir uzman elektrikçi tarafından yapılmalıdır.

Tesisi aşınma ve hasarlar açısından düzenli olarak kontrol edin.

Yerel enerji tedarik kuruluşlarının (Elektrik İdareleri gibi) ve VDE 0100'e göre ıslak ve nemli zeminlere yönelik talimatnamelerine elektrik bağlantısı yapılırken uyulmalıdır.

Sadece üzerinde değiştirilmemiş orijinal **elero**-parçaları kullanın.

Tesisi çalıştırırken kişiler uzak tutun.

Tesis üzerinde çalışırken (bakım, pencerelerin temizlenmesi), her zaman sistemin besleme şebekesiyle olan bağlantısını kesin.

Montajdan önce dikkat edilecek hususlar:

- Motor, ancak monte edilmiş durumda çalışır durumda.
- Bağlantı işleri sadece ceryanı kestikten sonra yapılır.
- Panjuru sarma borusuna sabitlenmelidir.
- Sarma borusu, motor borusuna yeterli uzaklıkta olmalıdır.
- Aksiyal boşluk payına dikkat ediniz (1-2 mm).

Profil borularına montaj

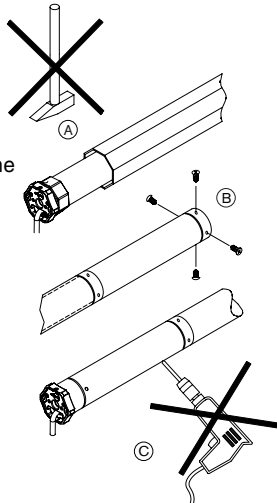
Ⓐ Motora uygun adaptör ve nihai sıvıc bileziğiyle profil borusunun içine itiniz.

Motor kablosu tesise değinmemesine dikkat ederek döğeyiniz ve bükmezsiniz.

Ⓑ Boru başlığı örneğin, vidalayarak veya perçinleyerek kaymaya karşı emniyete alınız.

Motor aksiyal olarak emniyete alın!

Ⓒ Panjur profili sabitleyiniz!



Uyarı!



Elektrik çarpması nedeniyle yaralanma tehlikesi.

Motor çevresinde delik delmeyin!

Montaj



Uyarı!

Aşağıdaki montaj talimatlarını uyunuz!

- Motor kişiler için hiçbir tehlike oluşturmayacak şekilde sabitlenmelidir.
- Motor monte etmeden, çalışma için gerekli olmayan ve kullanılmayan tüm kablolar ve tertibatlar sökülmelidir.
- Montajda, çalıştırma sırasında ve tesis üzerinde çalışmalar yapılırken, elektrik şebekesinden çok kutuplu bir ayırma olanağı mevcut olmalıdır (Hirschmann fişi ve Hirschmann adapteri veya iki kutuplu en az 3 mm temas açılma genişliğine sahip bir şalter veya çok kutuplu ana şalteri).
- Ön ayarlı-KAPAT (Totmann) bir yaylı buton ile Motor kumanda edilirse, onu 1,50 m yüksekliğe monte etmeli ve hareketli parçalardan ayrı olmalıdır. Çalışma sırasında tesisin hareketleri görme alanında içinde olmalı.
- Motorun harekete geçirdiği üniteleri 2,5 m yüksekliğin altında olduğunda, korunmaya alınmalıdır.
- Motorların, azami dönme anların ve çalışma sürelerinin ölçüleri çalıştıracak tesisleri uymalıdır.
- Lütfen tip etiketlerinin üzerindeki teknik verilere dikkat ediniz.
- Dikkat ediniz, M tipi tüp motora en küçük boru, iç çapı 46 mm kullanılabilir.
- Motorlar, üzerine yağmur yağmayacak şekilde monte edilmeli.
- Motorları patlama tehlikesi bulunan ortamlarda veya mobil tertibatlara (örn; motorlu taşıtlar) kullanmayınız.
- Çocukları (telsizli) kumandalardan uzak tutunuz.

Motor dan soketli kablonun çıkartılması

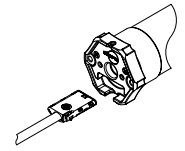


Uyarı!



Elektrik çarpması nedeniyle yaralanma tehlikesi.

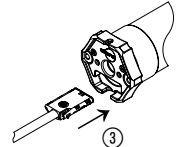
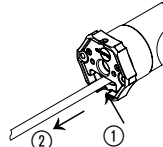
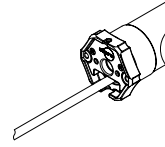
Soketli kablosu motordan çıkarılmış durumda ise, motor dan gelen elektrik hattı gerilimsiz olmalıdır.



Teslimat durumu

Soketin çıkartılması

Soketin takılması



Soketli kablonun çıkartılması

Motor hattını gerilimsiz duruma getirin.

1. Soketinin kilidini bir tornavidayla kabloya doğru bastırın.
2. Soketi çekin.

Soketinin takılması

3. Kilit yerine oturana kadar soketi gerilimsiz olarak içeri bastırınız.

Bağlantı/Montaj/Çalıştırma

Montaj şekiller

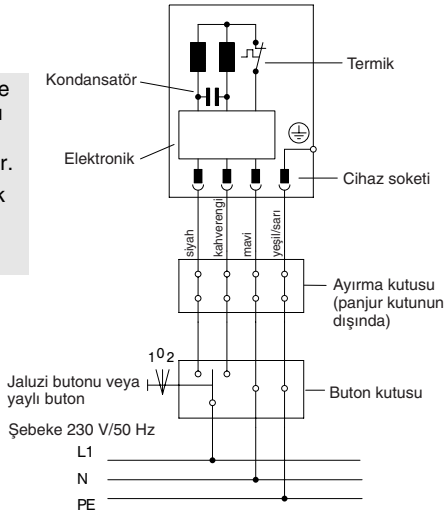
Çeşitli montaj şekiller mümkündür:

Montaj şekli	Seçenekler
1. Üst ve alt serbest ayarlanabilir nihai pozisyonları	Askı yayı, bantlar, kemer
2. Sabit üst dayanak serbest ayarlanabilir alt nihai pozisyonu	Asma yayı, bantlar, kemer, dayama tapası, köşebent çitası
3. Sabit üst ve alt dayanak	Yukarı itme emniyeti (kilitler) dayama tapası, köşebent çitası
4. Serbest ayarlanabilir üst nihai pozisyon sabit alt dayanak	Yukarı itme emniyeti (kilitler)

230 V/50 Hz RolTop tüp motoru için bağlantı örneği

Uyarı:

Yukarı/aşağı yönde motor kumandaları karşılıklı olarak kilitlenmiş olmalıdır. En az 0,5 saniyelik bir geçiktirme sağlanmalıdır.



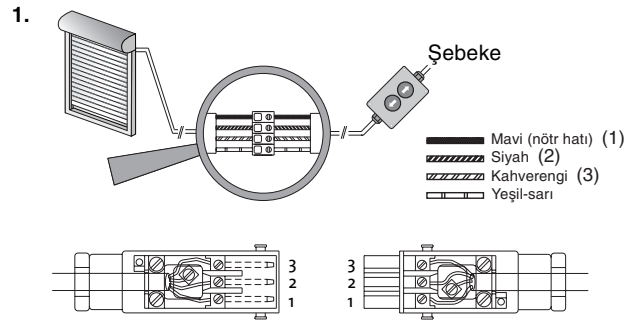
Uyarı: Birden fazla RolTop motorları paralel olarak bağlayabilirsiniz. Bunun için başlantı noktasının maksimum devre gücünü dikkate alın.

Çalıştırma

Uyarı: Motor, teslimatta çalıştırma modundadır.

Montaj kablosunun bağlanması

(sadece çalıştırılması ve ayarlamalar için)



2. Şebeke elektrliğini açın.

Şimdi montaj kablosunu kullanarak nihai pozisyonları ayarlayabilirsiniz.

Lütfen dikkat edin: Kısa bir durdurma ile kesintiye uğrayan her hareket, motor ayarlama moduna getirir.

Uyarı: Panjur koruması, ancak panjurun tam ve kesintiye uğramamış şekilde yukarı ve aşağı hareket etmesinden sonra adapte olunur.

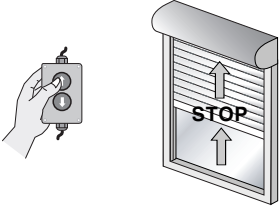
Nihai Pozisyon Ayarı

Montaj türü 1: Serbest ayarlanabilir üst/alt nihai pozisyonu

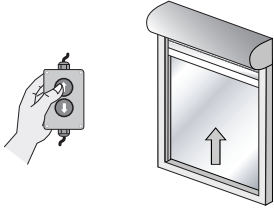


Montaj türü 1: Serbest ayarlanabilir üst/alt nihai pozisyonu

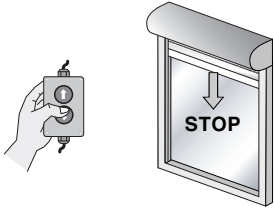
Uyarı: Bağlantının doğru olmasına dikkat edin.



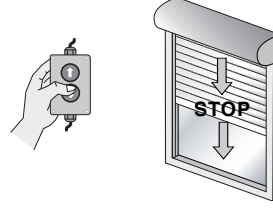
1. Panjuru alttan başlatarak üst dayanağına yaklaşık 5 cm kala hareket ettirin.
Motor kısa bir duraklamayla yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



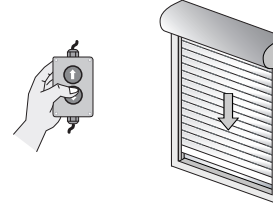
2. **YUKARI** tuşuna tekrar basın.
Üst pozisyona kadar hareket ettirin.
İnce ayar ve düzeltmeler montaj kablosunun tuşlarıyla yapın.



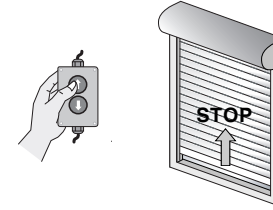
3. Motor otomatik olarak durana kadar **AŞAĞI** tuşuna basın.
Üst nihai pozisyonu ayarlanmıştır.



4. **AŞAĞI** tuşuna tekrar basın.
İstenen alt nihai pozisyonuna gelene kadar panjuru hareket ettiriniz.
Motor kısa bir duraklaması ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



5. İstedığınız alt nihai pozisyonuna hareket ettirin.
İnce ayar ve düzeltmeler montaj kablosunun tuşlarıyla yapın.



6. Motor otomatik olarak durana kadar **YUKARI** tuşuna basın.
Alt nihai pozisyonu ayarlanmıştır.

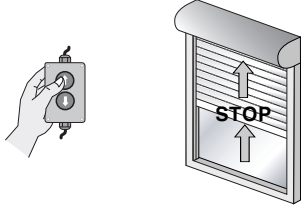
Nihai pozisyon ayarı yapılmıştır.

Nihai Pozisyon Ayarı

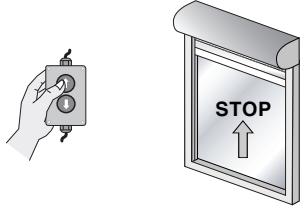
Montaj türü 2: Sabit üst ve alt serbest ayarlanabilir nihai pozisyonu

Montaj türü 2: Sabit üst ve alt serbest ayarlanabilir nihai pozisyonu

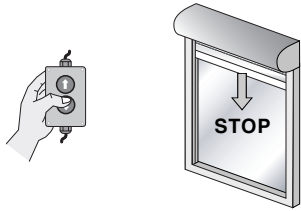
Uyarı: Bağlantının doğru olmasının dikkat edin.



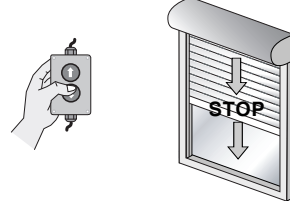
1. Panjuru alttan başlatarak üst dayanağına yaklaşık 5 cm kala hareket ettirin.
Motor kısa bir duraklaması ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



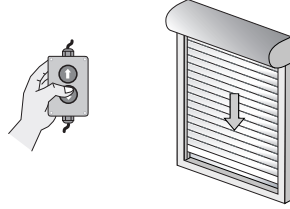
2. **YUKARI** tuşuna tekrar basın.
Üst dayanağına doğru hareket ettirin.
Dayanağına ulaştığında motor otomatik olarak durur.



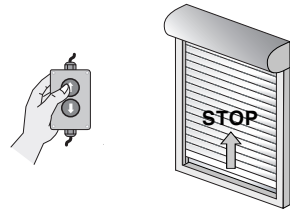
3. Motor otomatik olarak durana kadar **AŞAĞI** tuşuna basın.
Üst nihai pozisyonu ayarlanmıştır.



4. **AŞAĞI** tuşuna tekrar basın.
İstenen alt nihai pozisyona yaklaşıncaya kadar panjuru hareket ettirin.
Motor kısa bir duraklama ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



5. Alt nihai pozisyona doğru hareket ettirin.
İnce ayar ve düzeltmeler montaj kablosunun tuşlarıyla yapın.



6. Motor otomatik olarak durana kadar **YUKARI** tuşuna basın.
Alt nihai pozisyonu ayarlanmıştır.

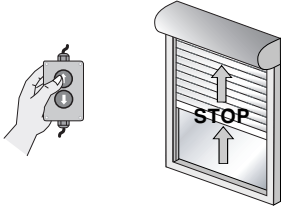
Nihai pozisyon ayarı yapılmıştır.

Nihai Pozisyon Ayarı

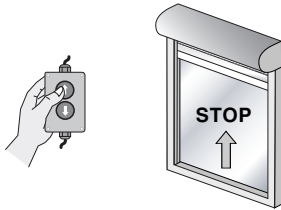
Montaj türü 3: Sabit üst ve alt dayanak

Montaj türü 3: Sabit üst ve alt dayanak

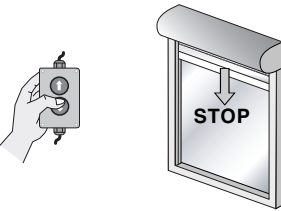
Uyarı: Bağlantının doğru olmasına dikkat edin.



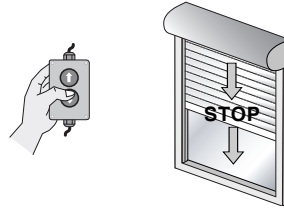
1. Panjuru alttan başlatarak üst dayanağına yaklaşık 5 cm kala hareket ettirin.
Motor kısa bir duraklaması ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



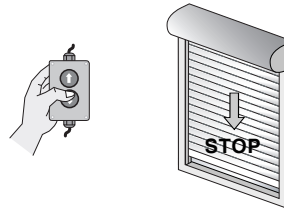
2. **YUKARI** tuşuna tekrar basın.
Üst pozisyona doğru hareket ettirin.
İnce ayar ve düzeltmeler montaj kablosunun tuşlarıyla yapın.



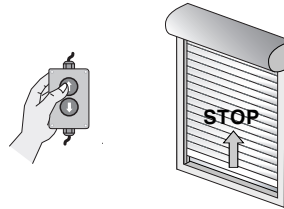
3. Motor otomatik olarak durana kadar **AŞAĞI** tuşuna basın.
Üst nihai pozisyonu ayarlanmıştır.



4. **AŞAĞI** tuşuna tekrar basın.
Alt dayanağına yaklaşıncaya kadar panjuru hareket ettirin.
Motor kısa bir duraklama ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



5. Alt dayanağına doğru hareket ettirin.
Dayanağına ulaştığında motor otomatik olarak durur.



6. Motor otomatik olarak durana kadar **YUKARI** tuşuna basın.
Alt nihai pozisyonu ayarlanmıştır.

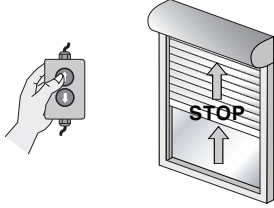
Nihai pozisyon ayarı yapılmıştır.

Nihai pozisyon Ayarı

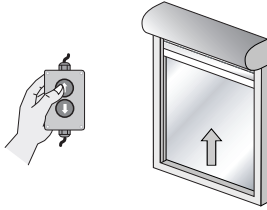
Montaj türü 4: Serbest ayarlanabilir üst nihai pozisyonu/sabit alt dayanak

Montaj türü 4: Serbest ayarlanabilir üst nihai pozisyonu/sabit alt dayanak

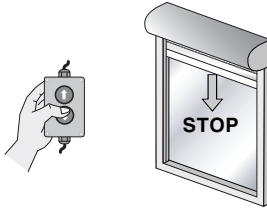
Uyarı: Bağlantının doğru olmasına dikkat edin.



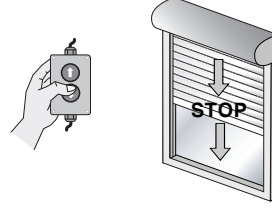
1. Panjuru alttan başlatarak arzu edilen üst pozisyona yaklaşık 5 cm kala hareket ettirin. Motor kısa bir duraklaması ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



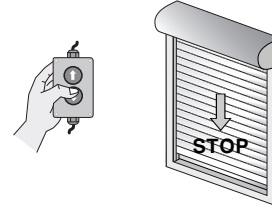
2. **YUKARI** tuşuna tekrar basın. İsteddiğiniz üst nihai pozisyona hareket ettirin. İnce ayar ve düzeltmeler montaj kablosunun tuşlarıyla yapın.



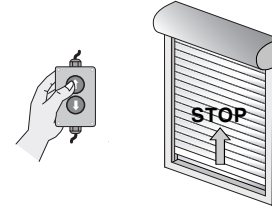
3. Motor otomatik olarak durana kadar **AŞAĞI** tuşuna basın. Üst nihai pozisyonu ayarlanmıştır.



4. **AŞAĞI** tuşuna tekrar basın. İstlenen alt dayanağına gelene kadar panjuru hareket ettirin. Motor kısa bir duraklama ile yavaşça hareket eder ve daha sonra hızlanır.



5. Alt dayanağına doğru hareket ettirin. Dayanağa ulaştığında motor otomatik olarak durur.

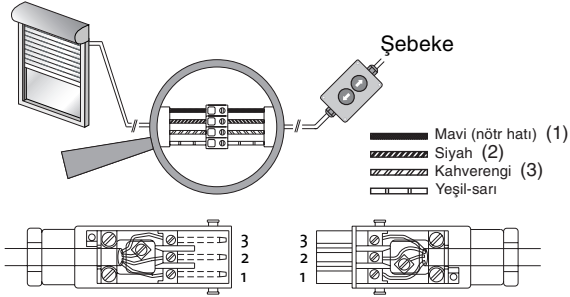


6. Motor otomatik olarak durana kadar **YUKARI** tuşuna basın. Alt nihai pozisyonu ayarlanmıştır.

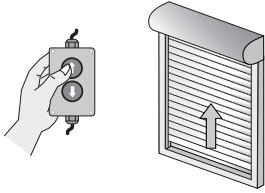
Nihai pozisyon ayarı yapılmıştır.

Nihai pozisyonların Değiştirilmesi/Silinmesi

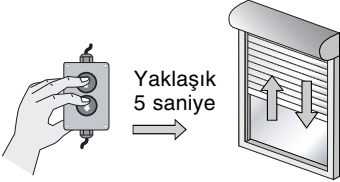
Nihai pozisyonların Değiştirilmesi/Silinmesi



1. Şebeke elektriğini açın.



2. Panjuru bir orta konuma hareket ettirin.



3. Montaj kablosundaki her iki tuşa **aynı anda** basın. Motor yaklaşık 5 saniye sonra kısa bir süre için yukarı ve aşağı hareket eder.

Bu işlemle nihai pozisyon silinmesi prosedürü tamamlanmıştır. Şimdi nihai pozisyonları yeniden ayarlayabilirsiniz.

Hata arama için uyarılar

Sorun Giderme

Hata	Nedenler	Giderilmesi
<ul style="list-style-type: none">Hareket sırasında motor kısa duraklama yapıyor	<ul style="list-style-type: none">Nihai pozisyonları doğru ayarlanmamışMotor ayar modunda	<ul style="list-style-type: none">Nihai pozisyonları ayarlayın
<ul style="list-style-type: none">Motor kısa bir hareketten sonra olduğu yerde kalıyor	<ul style="list-style-type: none">Nihai pozisyonu kaydedildiPanjur ağır hareket ediyor	<ul style="list-style-type: none">İkinci nihai pozisyonu programlayınPanjur kolay hareket edip etmediğini kontrol edin
<ul style="list-style-type: none">Motor sadece bir yönde hareket ediyor	<ul style="list-style-type: none">Şebeke gerilimi yokTermostat devreye girdi termik attı	<ul style="list-style-type: none">Şebeke gerilimini kontrol edinMotorun soğumasını bekleyin
<ul style="list-style-type: none">Motor tepki vermiyor	<ul style="list-style-type: none">Bağlantı hatası	<ul style="list-style-type: none">Bağlantıyı kontrol edin
<ul style="list-style-type: none">Motor hiçbir nihai pozisyonu öğrenmiyor	<ul style="list-style-type: none">Rasgele hareketNihai pozisyonları/dayanağa olan hareket mesafesi çok kısa	<ul style="list-style-type: none">Nihai pozisyonları silin nihai pozisyonları yeniden ayarlayınMotor kısa süreli STOP konumuna kadar hareket etmelidir